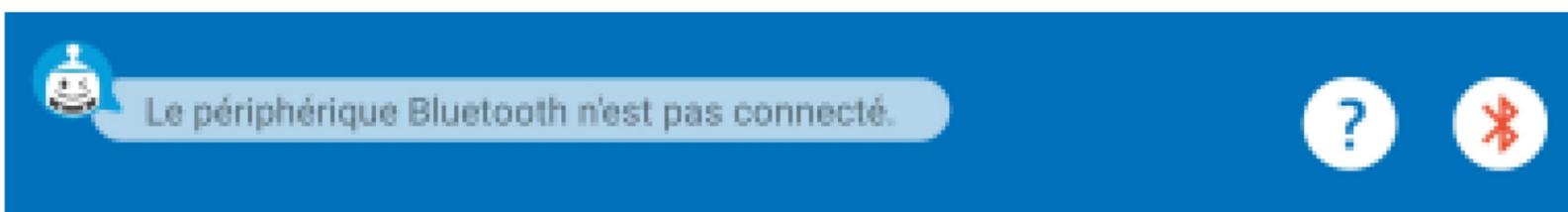


Utilisation de la commande à distance

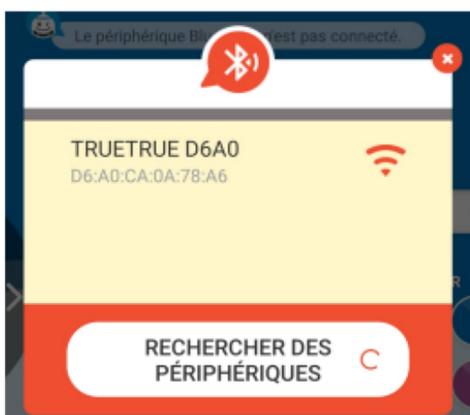
TrueTrueBot peut être connecté à un smartphone ou une tablette via une connexion Bluetooth (radio). Une application de commande à distance est disponible pour ce robot. Elle est disponible sur les appareils sous Android ou sous iOS.

Vous allez utiliser une tablette sous Android. L'application se trouve sur l'écran d'accueil.

Lancez la.

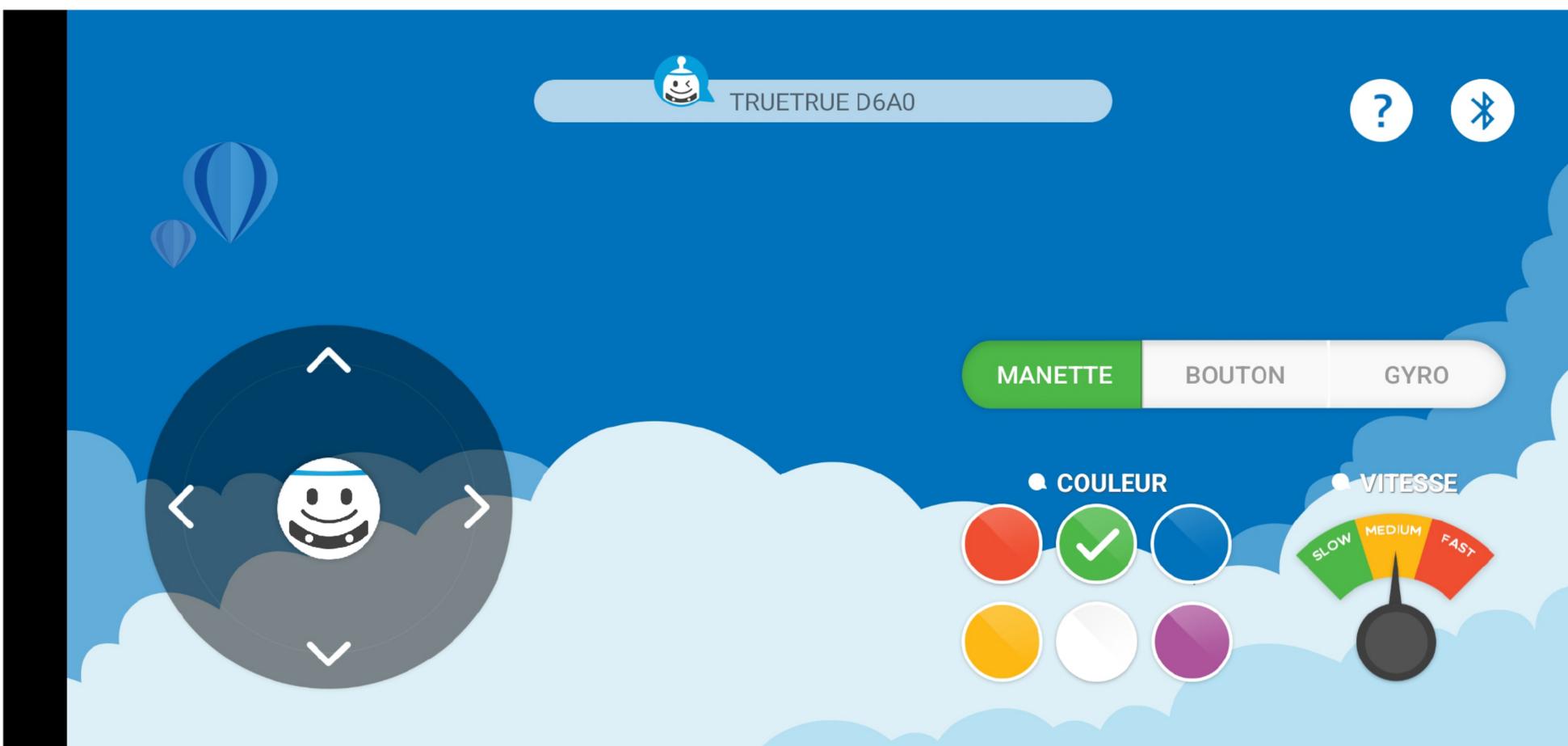


Votre robot n'est pas connecté à la tablette (pour du Bluetooth, on dit appairé). Pour le faire, il faut cliquer sur le logo Bluetooth qui est rouge



puis identifier le robot par son nom, seuls les 4 derniers caractères comptent (ici D6A0), et cliquer pour appairer. Le voyant bleu de connexion BT devient fixe. Et le logo Bluetooth est bleu également sur l'écran.

Vous pouvez changer la couleur de l'anneau lumineux, modifier la vitesse de déplacement du robot et bien sûr le piloter grâce à la manette.



Arriverez-vous à suivre la ligne (ou les lignes) de l'activité 1 (fiche n°2)?

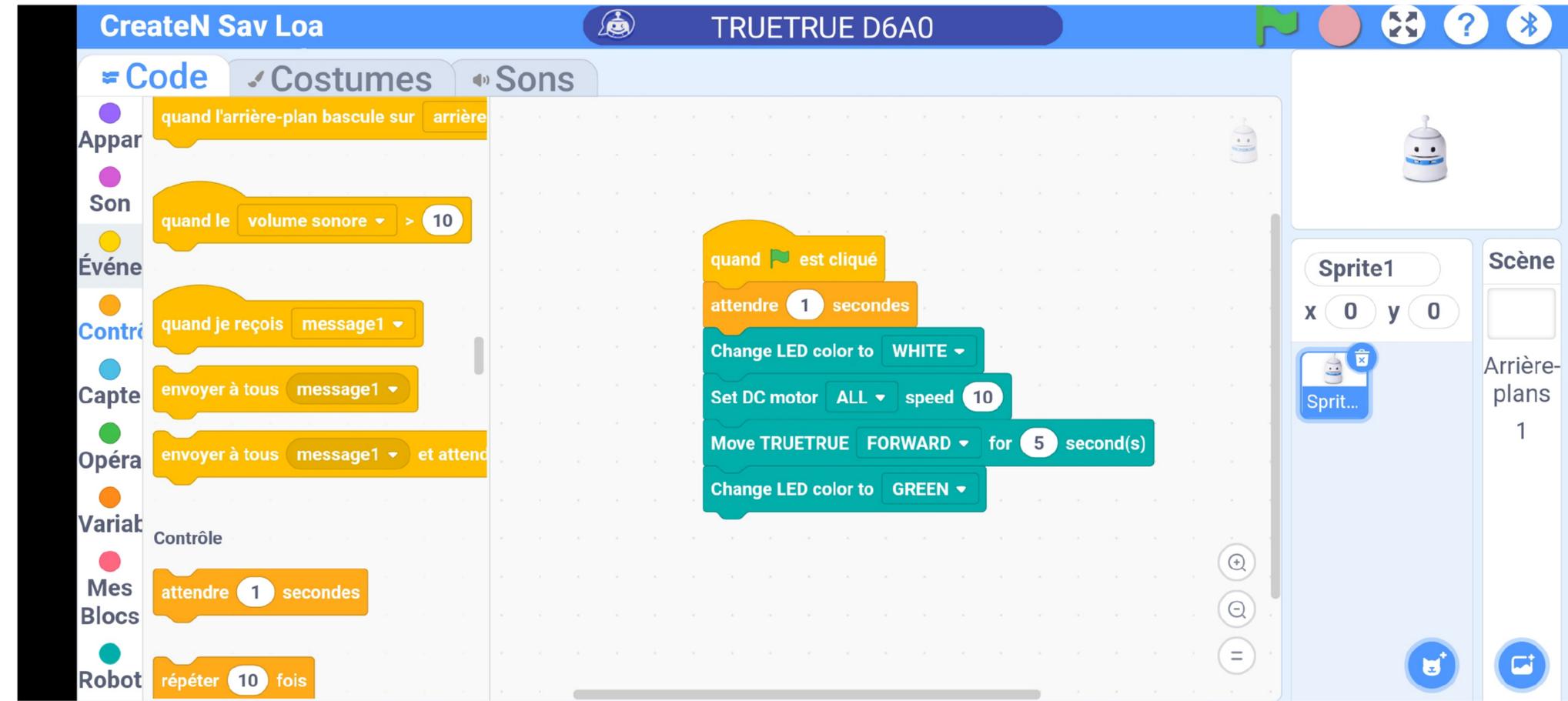


Une version spéciale de Scratch, adaptée à TrueTrueBot, est disponible dans l'écran d'accueil de la tablette. Les commandes spécifiques à TTB sont disponibles dans l'onglet Robot.

Lancez la.

Attention, vérifiez que la connexion BT est active, au besoin faites l'appairage (voir Fiche n°4).

Vous pouvez assembler les blocs tels que dans l'image suivante.



Que se passe-t-il lorsque l'on clique sur le drapeau vert en haut à droite ?

.....

Quelle distance est parcourue par le robot en 3 secondes ?

.....

Modifiez le programme pour le faire avancer pendant 6 secondes. Quelle distance est alors parcourue par le robot ?

.....

Modifiez le programme pour le faire pivoter pendant 3 secondes mais vers la gauche.

Modifiez le programme pour changez la couleur du robot :

- vert pendant la rotation
- rouge à la fin de la rotation